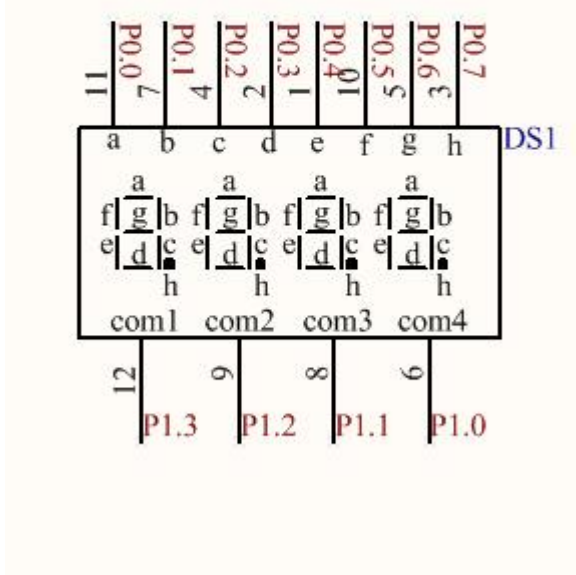


第一百一十三节： 动态扫描的数码管显示数字。

【113.1 动态扫描的数码管。】

4位共阴数码管



上图 113.1.1 数码管

上一节，看到打开显示的数码管右起第 1 个（com4）和第 3 个（com2）在任意时刻显示的数字是一样的，为什么？因为四个数码管的 8 个段码 a, b, c, d, e, f, g, h 所连接的单片机 I/O 口是共用的，如果把四个数码管全部打开（com1, com2, com3, com4 全部输出低电平），会发现四个数码管在任意时刻显示的四个数字也是一样的！实际应用中，要四个数码管能各自独立显示不同的数字，就需要用到“分时动态扫描”的方式。所谓分时，就是在任意时刻只能显示其中一个数码管（某个 com 输出低电平），其它三个数码管关闭（其它三个 com 输出高电平），每个数码管显示停留的时间固定一致并且非常短暂，四个数码管依次循环的切换显示，只要切换画面的速度足够快，人的视觉就分辨不出来，感觉八个数码管是同时亮的（实际不是同时亮），跟动画片“1 秒钟动态切换显示多少幅画面”的原理一样。现在编写一个程序例子，四个数码管要显示四个不同的数字“1234”，程序代码如下：

```
#include "REG52.H"

/* 注释一：
 * SCAN_TIME 是每个数码管停留显示的短暂时间。这里称为“扫描时间”。这个时间既不能太长也不能
 * 太短，要调到恰到好处。太长，则影响其它数码管的显示，会让人觉得画面不连贯不是同时亮；
 * 太短，又会影响显示的亮度。具体的时间应该根据实际项目不断调试修正而得到最佳显示的数值。
 */

#define SCAN_TIME 1
```

```

void T0_time();
void SystemInitial(void) ;
void Delay(unsigned long u32DelayTime) ;
void PeripheralInitial(void) ;

void DisplayScan(void);    //数码管的动态扫描函数，放在定时中断里。

sbit P1_0=P1^0; //右起第 1 位数码管的公共端 com4
sbit P1_1=P1^1; //右起第 2 位数码管的公共端 com3
sbit P1_2=P1^2; //右起第 3 位数码管的公共端 com2
sbit P1_3=P1^3; //右起第 4 位数码管的公共端 com1

//根据原理图得出的共阴数码管编码转换表，类似于一个字库表
code unsigned char Cu8DigTable[]=
{
0x3f, //0      序号 0
0x06, //1      序号 1
0x5b, //2      序号 2
0x4f, //3      序号 3
0x66, //4      序号 4
0x6d, //5      序号 5
0x7d, //6      序号 6
0x07, //7      序号 7
0x7f, //8      序号 8
0x6f, //9      序号 9
0x00, //不显示 序号 10
};

volatile unsigned char vGu8ScanTimerFlag=0; //动态扫描的定时器
volatile unsigned int vGu16ScanTimerCnt=0;

/* 注释二：
* vGu8Display_Righ_4, vGu8Display_Righ_3, vGu8Display_Righ_2, vGu8Display_Righ_1, 这四个
* 全局变量用来传递每位数码管需要显示的数字，作为对上面应用层调用的接口变量。
*/

volatile unsigned char vGu8Display_Righ_4=1; //右起第 4 位数码管显示的变量。这里显示 “1”
volatile unsigned char vGu8Display_Righ_3=2; //右起第 3 位数码管显示的变量。这里显示 “2”
volatile unsigned char vGu8Display_Righ_2=3; //右起第 2 位数码管显示的变量。这里显示 “3”
volatile unsigned char vGu8Display_Righ_1=4; //右起第 1 位数码管显示的变量。这里显示 “4”

void main()
{
    SystemInitial();

```

```

    Delay(10000);
    PeripheralInitial();
    while(1)
    {
    }
}

/* 注释三：
* DisplayScan 数码管的动态扫描函数，之所以放在定时中断里，是因为动态扫描数码管对时间均匀度
* 要求很高，如果放在 main 主函数中，期间稍微出现一些延时滞后或者超前执行的情况，都会导致
* 数码管出现“闪烁”或者“忽暗忽亮”的显示效果。
*/

void DisplayScan(void)
{
    static unsigned char Su8GetCode; //从编码转换表中提取出来的编码。
    static unsigned char Su8ScanStep=1; //扫描步骤

    if(0==vGu16ScanTimerCnt) //定时的时间到，切换显示下一个数码管，依次动态快速循环切换显示
    {

/* 注释四：
* 在即将切换显示到下一个新的数码管之前，应该先关闭显示所有的数码管，避免因关闭不彻底而导致
* 数码管某些段位出现“漏光”，也就是数码管因程序处理不善而出现常见的“鬼影”显示情况。
*/

        P0=0x00; //输出显示先清零，先关闭显示所有的数码管
        //先关闭所有的 com 口，先关闭显示所有的数码管
        P1_0=1; //右起第 1 位数码管的公共端 com4，“总开关”关闭，输出低电平 1
        P1_1=1; //右起第 2 位数码管的公共端 com3，“总开关”关闭，输出高电平 1
        P1_2=1; //右起第 3 位数码管的公共端 com2，“总开关”关闭，输出低电平 1
        P1_3=1; //右起第 4 位数码管的公共端 com1，“总开关”关闭，输出高电平 1

        switch(Su8ScanStep)
        {
            case 1: //显示右起第 1 个数码管
                Su8GetCode=Cu8DigTable[vGu8Display_Righ_1]; //从编码转换表中提取出来的编码。
                P0=Su8GetCode; //段码端输出需要显示的编码
                P1_0=0; //右起第 1 位数码管的公共端 com4，“总开关”打开，输出低电平 0
                P1_1=1; //右起第 2 位数码管的公共端 com3，“总开关”关闭，输出高电平 1
                P1_2=1; //右起第 3 位数码管的公共端 com2，“总开关”关闭，输出高电平 1
                P1_3=1; //右起第 4 位数码管的公共端 com1，“总开关”关闭，输出高电平 1
                break;

```

```

    case 2: //显示右起第 2 个数码管
        Su8GetCode=Cu8DigTable[vGu8Display_Righ_2]; //从编码转换表中提取出来的编码。
        P0=Su8GetCode; //段码端输出需要显示的编码
        P1_0=1; //右起第 1 位数码管的公共端 com4, “总开关” 关闭, 输出高电平 1
        P1_1=0; //右起第 2 位数码管的公共端 com3, “总开关” 打开, 输出低电平 0
        P1_2=1; //右起第 3 位数码管的公共端 com2, “总开关” 关闭, 输出高电平 1
        P1_3=1; //右起第 4 位数码管的公共端 com1, “总开关” 关闭, 输出高电平 1
        break;

    case 3: //显示右起第 3 个数码管
        Su8GetCode=Cu8DigTable[vGu8Display_Righ_3]; //从编码转换表中提取出来的编码。
        P0=Su8GetCode; //段码端输出需要显示的编码
        P1_0=1; //右起第 1 位数码管的公共端 com4, “总开关” 关闭, 输出高电平 1
        P1_1=1; //右起第 2 位数码管的公共端 com3, “总开关” 关闭, 输出高电平 1
        P1_2=0; //右起第 3 位数码管的公共端 com2, “总开关” 打开, 输出低电平 0
        P1_3=1; //右起第 4 位数码管的公共端 com1, “总开关” 关闭, 输出高电平 1
        break;

    case 4: //显示右起第 4 个数码管
        Su8GetCode=Cu8DigTable[vGu8Display_Righ_4]; //从编码转换表中提取出来的编码。
        P0=Su8GetCode; //段码端输出需要显示的编码
        P1_0=1; //右起第 1 位数码管的公共端 com4, “总开关” 关闭, 输出高电平 1
        P1_1=1; //右起第 2 位数码管的公共端 com3, “总开关” 关闭, 输出高电平 1
        P1_2=1; //右起第 3 位数码管的公共端 com2, “总开关” 关闭, 输出高电平 1
        P1_3=0; //右起第 4 位数码管的公共端 com1, “总开关” 打开, 输出低电平 0
        break;

}

Su8ScanStep++;
if(Su8ScanStep>4) //如果扫描步骤大于 4, 继续从第 1 步开始扫描
{
    Su8ScanStep=1;
}

vGu8ScanTimerFlag=0;
vGu16ScanTimerCnt=SCAN_TIME;
vGu8ScanTimerFlag=1; //启动新一轮的定时器
}
}

void T0_time() interrupt 1
{

```

```

DisplayScan(); //数码管的动态扫描函数

if(1==vGu8ScanTimerFlag&&vGu16ScanTimerCnt>0) //数码管显示切换时间的定时器
{
    vGu16ScanTimerCnt--;
}

TH0=0xfc;
TL0=0x66;
}

void SystemInitial(void)
{
    //初始化上电瞬间数码管的状态，关闭显示所有的数码管
    P0=0x00;
    P1_0=1; //右起第1位数码管的公共端 com4，“总开关”关闭，输出低电平 1
    P1_1=1; //右起第2位数码管的公共端 com3，“总开关”关闭，输出高电平 1
    P1_2=1; //右起第3位数码管的公共端 com2，“总开关”关闭，输出低电平 1
    P1_3=1; //右起第4位数码管的公共端 com1，“总开关”关闭，输出高电平 1

    TMOD=0x01;
    TH0=0xfc;
    TL0=0x66;
    EA=1;
    ET0=1;
    TR0=1;
}

void Delay(unsigned long u32DelayTime)
{
    for(;u32DelayTime>0;u32DelayTime--);
}

void PeripheralInitial(void)
{
}

```